



- 1 станция принимает решение о старте движения
- 2 включение К5 на ЦК для подключения питания двигателя от ПЧ
- 3 при наличии готовности ПЧ (O14 = 1) реле К5 с ЦК запитывает КМ5
[КМ5 в отключенном состоянии замыкает фазы двигателя для тормозящего момента]
- 4 КМ5 снимает закоротку с обмоток двигателя и включает КМ2
[КМ2 подключает обмотки двигателя к ПЧ]
- 5 включением КМ2 и КМ5 формируется готовность станции управления O13
[по сигналу готовности станции управления (O13), ПЧ начинает контролировать сигналы скорости]
- 6 подаются сигналы направления и скорости К1, К3, К4
[ПЧ подает ток удержания кабины для снятия тормоза]
- 7 ток снятия тормоза достигнут. ПЧ выдает сигнал O12
- 8 снятие тормоза КМ4 и начало движения
- 9 движение на БС
- 10 движение на МС
- 11 достигнут ДТО этажа назначения. Станция снимает МС и направление (К1, К3)
- 12 ПЧ снижает скорость до 0 (или заданной скорости). Движение завершено
- 13 снимается сигнал управления тормозом O12
- 14 накладываемся тормоз КМ4
- 15 К5 отключается с выдержкой времени (3*2*6)
- 16 отключается КМ5 и КМ2
- 17 снимается сигнал готовности станции O13
[накладывается закоротка КМ5]

- при O14 = 0 нет готовности ПЧ
контактор КМ5 не включится
- при O13 = 0 нет готовности станции
ПЧ не запустит движение даже при подаче сигналов движения (К1, К2, К3, К4)
- при O12 = 0 нет управления тормозом
тормоз не снимется, сигнал 620 на ЦК
не изменит свое состояние

при малой выдержке реле К5 на ЦК ,после движения, возможен резкий останов
реле К5 рвет питание контакторов КМ2, КМ5, КМ4